

## Přijímací zkouška na navazující magisterské studium 2013

### Studijní program Fyzika obor Učitelství fyziky – matematiky pro střední školy

### Studijní program Učitelství pro základní školy - obor Učitelství fyziky – matematiky pro 2. stupeň základních škol

#### Varianta A

#### Příklad 1 (25 bodů)

Funkce  $f$  je dána předpisem

$$f(x) = \sqrt{x^2 - \frac{1}{x}}$$

- Určete definiční obor funkce  $f$ .
- Zkoumejte spojitost funkce  $f$ .
- Vypočtěte limity funkce v krajních a nevlastních bodech definičního oboru funkce  $f$ .
- Zkoumejte monotonii této funkce. Zjistěte, zda funkce  $f$  má lokální extrémy – pokud ano, vypočtěte je. Nabývá funkce na svém definičním oboru největší a nejmenší hodnoty?
- Zjistěte, zda má daná funkce asymptoty, Pokud ano, vypočtěte je.
- Na základě provedených výpočtů načrtněte graf funkce  $f$ .

#### Příklad 1 (25 bodů) - řešení

Funkce  $f$  je dána předpisem

$$f(x) = \sqrt{x^2 - \frac{1}{x}}$$

- Definičním oborem funkce je množina těch  $x$ , pro něž je výraz  $x^2 - \frac{1}{x}$  větší nebo roven nule.

Po jednoduchém výpočtu nám vyjde, že  $D(f) = (-\infty, 0) \cup (1, \infty)$

- Z věty o spojitosti součtu dvou spojitých funkcí a ze spojitosti funkce  $\sqrt{y}$  plyne spojitost funkce  $f$  v každém bodě definičního oboru  $D(f)$ .
- Máme  $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow 0^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = \infty$  a  $f(1) = 0$ .
- Snadno vypočteme

$$f'(x) = \frac{1}{2} \left( x^2 - \frac{1}{x} \right)^{-1/2} \left( 2x + \frac{1}{x^2} \right)$$

na  $(-\infty, 0) \cup (1, \infty)$ .

Výpočet znaménka derivace dává:

- $f'(x) < 0$ , a tedy  $f$  je klesající, na intervalu  $(-\infty, -1/\sqrt[3]{2})$ ;
- $f'(x) > 0$ , a tedy  $f$  je rostoucí, na intervalu  $(-1/\sqrt[3]{2}, 0)$ ;
- $f'(x) > 0$ , a tedy  $f$  je rostoucí, na intervalu  $(1, \infty)$ .

Protože  $f$  je v bodě 1 spojitá zprava a protože  $\lim_{x \rightarrow 1^+} f'(x) = \infty$ , je  $f'(1^+) = \infty$ : této

informace můžeme využít k upřesnění náčrtku grafu.

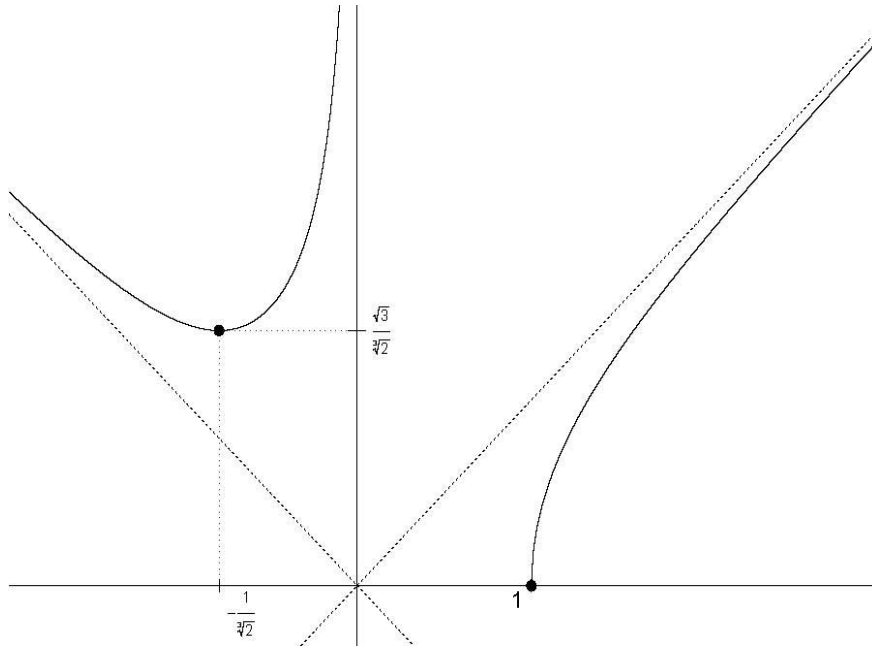
Funkce  $f$  má v bodě  $-1/\sqrt[3]{2}$  ostré lokální minimum rovné  $\sqrt{3}/\sqrt[3]{2}$ . Funkce  $f$  není na  $D(f)$  omezená shora, nenabývá tedy na  $D(f)$  maxima. Minima nabývá v bodě 1, a je  $f(1)=0$ .

(v) Funkce  $f$  má v bodě  $\infty$  asymptotu, právě když existují vlastní limity  $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{x} = a$  a

$\lim_{x \rightarrow \infty} (f(x) - ax) = b$ . Asymptotou pak nazveme afinní funkci  $ax + b$ . Analogické tvrzení platí v bodě  $-\infty$ .

Provedeme-li výše uvedené výpočty, snadno zjistíme, že asymptota v bodě  $-\infty$  existuje a má tvar  $v(x) = -x$ . Asymptota v bodě  $\infty$  rovněž existuje a je rovna  $w(x) = x$ .

(vi) Náčrtek grafu funkce  $f$  na základě provedených výpočtů:



## Příklad 2 (25 bodů)

Určete hodnotu  $h(A)$  matice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & -1 \\ 0 & 3 & -2 & 5 \\ 2 & 9 & 4 & a \\ 1 & 15 & b & 24 \end{pmatrix}$$

v závislosti na reálných parametrech  $a, b$ .

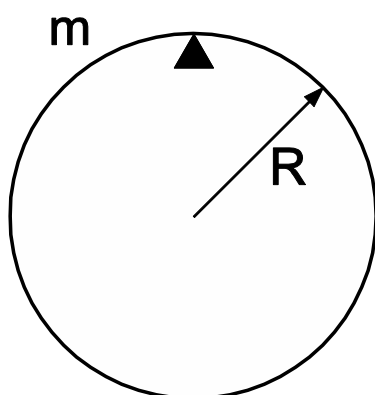
## Příklad 2 (25 bodů) - řešení

Použijeme vhodnou transformaci a dostaneme postupně matice

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & -1 \\ 0 & 3 & -2 & 5 \\ 0 & 9 & -6 & a+2 \\ 0 & 15 & b-5 & 25 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & -1 \\ 0 & 3 & -2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & a-13 \\ 0 & 0 & b+5 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & -1 \\ 0 & 3 & -2 & 5 \\ 0 & 0 & b+5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a-13 \end{pmatrix}.$$

Nyní je zřejmé, že  $h(A)=2$  v případě, že  $a=13$  a  $b=-5$ . Dále, je-li  $a=13$  a  $b \neq -5$  nebo  $a \neq 13$  a  $b=-5$ , je hodnota matice  $h(A)=3$ . Jestliže  $a \neq 13$  a  $b \neq -5$ , je  $h(A)=4$ .

### Příklad 3 (25 bodů)



Ocelový drát o hmotnosti  $m$  a zanedbatelné tloušťce je stočen do kruhu o poloměru  $R$  a zavěšen v jednom bodě tak, že může kmitat ve dvou navzájem kolmých směrech (Obr.1). Vypočítejte doby kmitu  $T_1, T_2$  pro kývání kruhu

- v rovině kruhu
- ve svislé rovině kolmé k rovině kruhu.

Omezte se na malé rozkyvy

Obr.1.

### Příklad 3 (25 bodů) - řešení

Pohybová rovnice pro rotační pohyb tělesa (našeho kruhu) kolem pevné osy je

**(3 body)**

$$J \frac{d^2\varphi}{dt^2} = M \quad (1)$$

kde  $\varphi$  je úhel vychýlení tělesa z rovnovážné polohy,  $J$  moment setrvačnosti tělesa vůči ose otáčení a  $M$  celkový moment gravitačních sil, které na těleso působí, vůči této ose. Působení gravitačních sil lze nahradit silou  $mg$  působící v těžišti tělesa. V našem případě leží toto těžiště ve středu kruhu a jeho vzdálenost od osy otáčení je tudíž  $R$ . Velikost a smysl momentu lze proto vyjádřit vztahem

**(3 body)**

$$M = -mgR \sin \varphi \approx -mgR\varphi \quad (2)$$

kde poslední výraz je přiblížení platné pro malé rozkyvy. V tomto přiblížení dostáváme rovnici pro harmonické kmity

$$J \frac{d^2\varphi}{dt^2} = -mgR\varphi \quad (3)$$

kteou lze řešit standardními způsoby, třeba tak, že řešení hledáme ve tvaru exponenciální funkce

$\varphi = A \exp(\alpha t)$  a po jejím dosazení získáme charakteristickou rovnici  $J\alpha^2 = -mgR$ , jejíž kořeny  $\alpha_{1,2} = \pm i\omega = \pm i\sqrt{mgR/J}$  dávají přímo hodnotu úhlové frekvence  $\omega$  a tím i dobu kmitu

**(3 body)**

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{J}{mgR}} \quad (4)$$

(Pokud adept tento nebo podobný vztah napíše rovnou, protože si ho pamatuje, mohl by za to dostat odpovídajících 9 bodů, i když, v zásadě, mechanicky naučené vzorce ještě nemusí znamenat porozumění.)

Pro výpočet momentu setrvačnosti  $J$  lze užít Steinerovy věty

**(4 body)**

$$J = J_T + mR^2 \quad (5)$$

kde  $J_T$  je moment setrvačnosti vůči ose, která je s původní osou rovnoběžná a prochází těžištěm.

- Příklad a): zde je „nová“ osa kolmá k rovině kruhu a prochází jeho středem, takže snadno vypočteme podle definice

**(3 body)** 
$$J_T = \int_K R^2 dm = mR^2 \quad (6)$$

(integrace se provádí přes hmotnost celého kruhu  $K$ , jeho všechny body mají stejnou vzdálenost  $R$  od osy, takže integrand je konstantní a lze ho přesunout před znaménko integrálu). V tomto případě tedy vychází

**(3 body)** 
$$T_1 = \pi \sqrt{\frac{8R}{g}} \quad (7)$$

- Příklad b): zde leží osa v rovině kruhu. V této rovině zavedeme pravoúhlou souřadnou soustavu  $x, y$  se středem ve středu kruhu. Moment setrvačnosti například vůči ose  $y$  bude dán vztahem

$$J_T = \int_K x^2 dm \quad (8)$$

Hodnotu tohoto integrálu lze stanovit snadno bez detailního výpočtu, povšimneme-li si, že

$$mR^2 = \int_K R^2 dm = \int_K (x^2 + y^2) dm = \int_K x^2 dm + \int_K y^2 dm, \quad (9)$$

hodnota obou integrálů napravo ale musí být s ohledem na symetrii stejná, takže každý z nich má hodnotu

**(3 body)** 
$$J_T = \frac{1}{2} mR^2 \quad (10)$$

a pro dobu kmitu dostaneme

**(3 body)** 
$$T_2 = \pi \sqrt{\frac{6R}{g}} \quad (11)$$

#### Příklad 4 (25 bodů)

Cívka o indukčnosti  $L$  je zapojena paralelně s rezistorem s odporem  $R$ , k této paralelní kombinaci je do serie připojen kondenzátor o kapacitě  $C$ . Celý obvod je připojen k síťovému napětí o frekvenci  $f$  s efektivní hodnotou  $U$ . Určete:

- a) efektivní hodnotu  $I$  proudu, který bude obvodem protékat a
- b) činný výkon  $P$ , který se v tomto obvodu ztrácí.

Prvky obvodu pokládejte za ideální.

#### Příklad 4 (25 bodů) - řešení

a) Označíme-li komplexní impedanci cívky

**(2 body)** 
$$Z_L = i\omega L \quad (1)$$

( $\omega$  je úhlová frekvence  $\omega = 2\pi f$ ) a impedanci rezistoru  $Z_R = R$ , je komplexní impedance paralelní kombinace dána výrazem

**(2 body)** 
$$Z_p = \frac{Z_L Z_R}{Z_L + Z_R} \quad (2)$$

impedance kondenzátoru je  $Z_C = \frac{1}{i\omega C}$  a celková impedance obvodu je tedy

**(4 body)** 
$$Z = Z_P + Z_C = \frac{Z_L Z_R}{Z_L + Z_R} + Z_C = \frac{i\omega L R}{i\omega L + R} + \frac{1}{i\omega C}, \quad (3)$$

což lze upravit na

**(4 body)** 
$$Z = \frac{R(1 - \omega^2 LC) + i\omega L}{-\omega^2 LC + i\omega CR} \quad (4)$$

Reálný výraz  $U \cdot \sqrt{2}$  můžeme pokládat za komplexní amplitudu (fázor) napětí na obvodu. Pokud obdobně komplexní amplitudu proudu obvodem dělenou  $\sqrt{2}$  označíme  $I$ , platí

$$I = \frac{U}{Z} \quad (5)$$

Efektivní hodnota proudu je dána absolutní hodnotou (5)

**(6 bodů)** 
$$|I| = \frac{|U|}{|Z|} = U \sqrt{\frac{(\omega^2 LC)^2 + (\omega CR)^2}{R^2(1 - \omega^2 LC)^2 + (\omega L)^2}} \quad (6)$$

b) Určení činného výkonu lze provést různými způsoby. Můžeme například násobit napětí složkou proudu, která je ve fázi s napětím, a protože vektor  $U$  je reálný, jde o reálnou složku komplexního vektoru  $I$  (v obecnějším případě bychom museli vzít výraz  $\text{Re}(U^+ \cdot I)$ , kde  $U^+$  je vektor komplexně sdružený k  $U$ ). V našem případě tedy máme

**(7 bodů)** 
$$P = U \cdot \text{Re}(I) = U^2 \text{Re}\left(\frac{1}{Z}\right) = U^2 \frac{(\omega CL)^2 R}{R^2(1 - \omega^2 LC)^2 + (\omega L)^2} \quad (7)$$

Jiná možnost je vypočítat z fázového posuvu proudu vůči napětí účinník a ten pak použít k výpočtu výkonu.